

Identificação do Aluno

Nome: Rodrigo Correia, Martim Silva, Cristiano Martinho, Diogo Oliveira e Tiago Farinha

Tema

Robô marinho com sensores para medir variáveis como por exemplo salinidade, temperatura ou pH com câmara

Fundamentação do Tema

Este robô seria muito útil para salvar alguma vida, apanhar lixo no mar ou até mesmo para ver um fundo de uma piscina para uma manutenção ou mesmo no mar para ver as espécies marinhas.

Com uma câmara seria possível gravar / tirar fotos e enviar para uma pasta especifica para poder ficar automaticamente guardada

Resumidamente seria feito um submarino para poder resgatar algo e gravar de baixo de água.

Objetivos

Criar um submarino multifunções com uma resposta rápida

Fazer um site a explicar todo o trabalho feito no robô

Uma base de dados para a temperatura e o pH da água

Atividades a Desenvolver

Criar:

- Um robô que consiga nadar de baixo de água e que consiga fazer um percurso
- Um site onde demostra o trabalho feito desde o início ao fim do submarino

Implementar:

- Uma câmara que consiga gravar de baixo de água

Recursos Necessários (Hardware e Software) e custos

Visual Studio Code para programar o site - grátis

SQL server management para a base de dados - grátis

Material - <https://www.instructables.com/Drone-Submarino-ROV-Do-Manual-Do-Mundo/>

Links para projetos semelhantes

<https://www.instructables.com/Drone-Submarino-ROV-Do-Manual-Do-Mundo/>

<https://www.cienciaviva.pt/concurso/flad-premio-atlantico>

<https://www.youtube.com/watch?v=Bs6Kca6n420>

<https://www.youtube.com/watch?v=szpQZskU6-M>

Data: 02/10/2022